

WYKŁAD 11

ENERGIA Z ZAGADNIENIACH RUCHU PŁYNU

WYPROWADZENIE RÓWNANIA ENERGII

Zgodnie z ogólnym podejściem do praw zachowania przedstawionym w Wykładzie nr 3, matematyczna postać Zasady Zachowania Energii (ZZE) zapisanej dla obszaru kontrolnego Ω przedstawia się następująco:

$$\left. \frac{d}{dt} \int_{\Omega} \rho e dV \right|_{\text{produkcja}} = \underbrace{P_S + P_V}_{\text{moc sil zewnętrznych}} + \underbrace{Q_{\partial\Omega}}_{\text{moc strumienia ciepła przez } \partial\Omega} + \underbrace{Q_{\Omega}}_{\text{moc wewnętrznych źródeł ciepła}}$$

gdzie $e = u + \frac{1}{2}v^2$ oznacza jednostkową (tj. odniesioną do jednostki masy) energię całkowitą płynu.

Składniki opisujące moc rozwijaną przez siły zewnętrzne wyrażają się następującymi całkami

$$P_S = \int_{\partial\Omega} \boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{v} dS = \int_{\partial\Omega} \boldsymbol{\Xi} \boldsymbol{n} \cdot \boldsymbol{v} dS \quad , \quad P_V = \int_{\Omega} \rho \boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{v} dV$$

Składniki opisujące moc cieplną to

$$Q_{\partial\Omega} = - \int_{\partial\Omega} \boldsymbol{q}_h \cdot \boldsymbol{n} dS \quad , \quad Q_{\Omega} = \int_{\Omega} \rho \gamma_h dV$$

Przypomnijmy, że symbol \mathbf{q}_h oznacza wektor strumienia ciepła przewodzonego przez brzeg $\partial\Omega$, a symbol γ_h oznacza gęstość właściwą mocy wewnętrznych źródeł ciepła.

Lewa strona równości całkowej wyrażającej ZZE może być przekształcona następująco:

$$\begin{aligned}
 \frac{d}{dt} E \Big|_{\text{produkcja}} &\equiv \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial t} [\rho(u + \frac{1}{2}v^2)] dV + \int_{\partial\Omega} [\rho(u + \frac{1}{2}v^2)] \mathbf{v} \cdot \mathbf{n} dS = \\
 &= \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial t} [\rho(u + \frac{1}{2}v^2)] dV + \int_{\Omega} \nabla \cdot [\rho(u + \frac{1}{2}v^2) \mathbf{v}] dV = \\
 &= \int_{\Omega} \left\{ (u + \frac{1}{2}v^2) \left[\frac{\partial}{\partial t} \rho + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) \right] + \rho \left[\frac{\partial}{\partial t} (u + \frac{1}{2}v^2) + \mathbf{v} \cdot \nabla (u + \frac{1}{2}v^2) \right] \right\} dV = \\
 &= \int_{\Omega} \rho \left[\frac{\partial}{\partial t} (u + \frac{1}{2}v^2) + \mathbf{v} \cdot \nabla (u + \frac{1}{2}v^2) \right] dV = \int_{\Omega} \rho \frac{D}{Dt} (u + \frac{1}{2}v^2) dV = \int_{\Omega} \rho \frac{D}{Dt} e dV
 \end{aligned}$$

Zauważmy, że wyrażenie zaznaczone kolorem zielonym znika – jest to lewa strona równania wynikającego z Zasady Zachowania Masy (vide Wykład nr 3). W wyniku pokazanych przekształceń pod całką pojawiła się **pochodna substancjalna energii właściwej e** .

Następny krok polega – jak zwykle – na sprowadzeniu całek powierzchniowych do równoważnych in całek objętościowych.

Zacznijemy od całki wyrażającej moc rozwijaną przez siły powierzchniowe ...

$$\begin{aligned}
 P_S &= \int_{\partial\Omega} \mathbf{E} \mathbf{n} \cdot \mathbf{v} dS = \int_{\partial\Omega} v_i \mathbf{E}_{ij} n_j dS = \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial x_j} (v_i \mathbf{E}_{ij}) dV \stackrel{GGO}{=} \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial x_j} (v_i \mathbf{E}_{ji}) dV = \\
 &= \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial x_i} (\mathbf{E}_{ij} v_j) dV \stackrel{i \leftrightarrow j}{=} \int_{\Omega} \nabla \cdot (\mathbf{E} \mathbf{v}) dV
 \end{aligned}$$

Wyjaśnimy sens otrzymanej całki objętościowej. Po pierwsze, wyrażenie pod całką możemy rozpisać na sumę dwóch składników

$$\begin{aligned}
 \nabla \cdot (\mathbf{E} \mathbf{v}) &\equiv \frac{\partial}{\partial x_i} (\mathbf{E}_{ij} v_j) = \left(\frac{\partial}{\partial x_i} \mathbf{E}_{ij} \right) v_j + \mathbf{E}_{ij} \left(\frac{\partial}{\partial x_i} v_j \right) = \\
 &= \mathit{Div}(\mathbf{E}) \cdot \mathbf{v} + \mathbf{E} : \nabla \mathbf{v}
 \end{aligned}$$

W drugim składniku pojawił się iloczyn skalarny (oznaczony dwukropkiem) pary tensorów: tensora naprężeń i gradientu pola prędkości.

Wykorzystując dalej rozkład gradientu prędkości na sumę części symetrycznej (tensor prędkości deformacji \mathbf{D}) i antysymetryczną (tensor obrotu \mathbf{R}), otrzymujemy ...

$$\mathbf{E} : \nabla \mathbf{v} = \mathbf{E} : (\mathbf{D} + \mathbf{R}) = \mathbf{E} : \mathbf{D}$$

Istotnie, iloczyn skalarny tensorów \mathbf{E} i \mathbf{R} jest równy zero, co jest konsekwencją symetrii pierwszego i antysymetrii drugiego tensora:

$$\begin{aligned} \mathbf{E} : \mathbf{R} &\equiv \frac{1}{2} \mathbf{E}_{ij} \left(\frac{\partial}{\partial x_j} v_i - \frac{\partial}{\partial x_i} v_j \right) = \frac{1}{2} \mathbf{E}_{ij} \frac{\partial}{\partial x_j} v_i - \frac{1}{2} \mathbf{E}_{ij} \frac{\partial}{\partial x_i} v_j = \\ &= \frac{1}{2} \mathbf{E}_{ij} \frac{\partial}{\partial x_j} v_i - \frac{1}{2} \mathbf{E}_{ji} \frac{\partial}{\partial x_j} v_i = 0 \end{aligned}$$

Ostatecznie zatem, moc rozwijana przez siły powierzchniowe można wyrazić wzorem

$$P_S = \int_{\Omega} \text{Div}(\boldsymbol{\Sigma}) \cdot \mathbf{v} dV + \int_{\Omega} \mathbf{E} : \mathbf{D} dV$$

Pokażemy dalej, że każdy z powyższych składników ma interpretację fizyczną.

Zajmijmy się z kolei całką powierzchniową wyrażającą moc strumienia ciepła przez brzeg obszaru

$$Q_{\partial\Omega} = - \int_{\partial\Omega} \mathbf{q}_h \cdot \mathbf{n} dS$$

Tu sprawa jest zupełnie prosta – stosujemy co tej całki Twierdzenie GGO i otrzymujemy

$$Q_{\partial\Omega} = - \int_{\partial\Omega} \mathbf{q}_h \cdot \mathbf{n} dS = - \int_{\Omega} \nabla \cdot \mathbf{q}_h dV$$

W ramach dość ogólnego modelu przewodnictwa ciepła, powierzchniowa gęstość strumienia ciepła \mathbf{q}_h jest liniową funkcją gradientu temperatury, a mianowicie

$$\mathbf{q}_h = -\Lambda \nabla T$$

Innymi słowy, wartość gęstości strumienia obliczamy poprzez zastosowanie do gradientu temperatury tensora przewodnictwa Λ , charakteryzującego zdolność płynu do przewodzenia ciepła, a także ewentualną anizotropowość.

Tensor przewodnictwa musi spełniać pewne warunki zapewniające, że ciepło nie będzie płynąć „od zimnego do ciepłego”; wykluczyć należy również „cyrkulację” ciepła po powierzchniach w kierunku stycznym do powierzchni izotermicznej.

W najprostszym przypadku mamy do czynienia z medium izotropowym (o takim samym własnościach w każdym kierunku). Wówczas strumień ciepła jest zawsze równoległy do gradientu temperatury i tensor przewodnictwa jest tensorem sferycznym postaci

$$\Lambda = \lambda I$$

Dodatnią wielkość λ nazywamy współczynnikiem przewodności cieplnej ośrodka (płynu). **Strumień ciepła wyraża się wówczas wzorem (tzw. prawo Fouriera)**

$$\mathbf{q}_h = -\lambda \nabla T$$

Składnik w bilansie energii wyrażający moc strumienia ciepła przez brzeg przyjmuje postać

$$Q_{\partial\Omega} = -\int_{\Omega} \nabla \cdot \mathbf{q}_h dV = \int_{\Omega} \nabla \cdot (\lambda \nabla T) dV$$

Równość całkową bilansu energii płynu w obszarze Ω można zapisać teraz z postaci pojedynczej całki objętościowej (równej zero). Ponieważ obszar został wybrany dowolnie, mamy na mocy standardowego argumentu równanie różniczkowe energii:

$$\rho \frac{D}{Dt} e = \text{Div}(\mathbf{E}) \cdot \mathbf{v} + \mathbf{E} : \mathbf{D} + \rho \mathbf{f} \cdot \mathbf{v} + \rho \gamma_h + \nabla \cdot (\lambda \nabla T)$$

ENERGIA WEWNĘTRZNA I DYSSYPACJA ENERGII

Jest pouczającym rozważyć osobno bilanse energii wewnętrznej i energii kinetycznej płynu. W tym celu pomnóżmy (w sensie iloczynu skalarnego) równanie ruchu przez wektor prędkości \boldsymbol{v}

$$\rho \frac{D}{Dt} \boldsymbol{v} \cdot \boldsymbol{v} = \rho \boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{v} + \text{Div}(\boldsymbol{\Xi}) \cdot \boldsymbol{v}$$

Otrzymane równanie (skalarne!) jest równoważne następującemu (pochodna substancjalna spełnia formułę Leibniza o różniczkowaniu iloczynu)

$$\rho \frac{D}{Dt} \left(\frac{1}{2} \boldsymbol{v}^2 \right) = \rho \boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{v} + \text{Div}(\boldsymbol{\Xi}) \cdot \boldsymbol{v}$$

W następnym kroku scałkujemy otrzymane równanie w obszarze Ω . Otrzymamy wówczas równość całkową

$$\left. \frac{d}{dt} \int_{\Omega} \frac{1}{2} \rho \boldsymbol{v}^2 dV \right|_{\text{produkcja}} = \int_{\Omega} \rho \boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{v} dV + \int_{\Omega} \text{Div}(\boldsymbol{\Xi}) \cdot \boldsymbol{v} dV$$

Przy użyciu dowodzonej wcześniej tożsamości $\nabla \cdot (\underline{\mathbf{E}}\mathbf{v}) = \text{Div}(\underline{\mathbf{E}}) \cdot \mathbf{v} + \underline{\mathbf{E}} : \nabla \mathbf{v}$ równość całkowa dla energii kinetycznej może być zapisana w postaci

$$\left. \frac{d}{dt} \int_{\Omega} \frac{1}{2} \rho v^2 dV \right|_{\text{produkcja}} = \int_{\Omega} \rho \mathbf{f} \cdot \mathbf{v} dV + \int_{\partial\Omega} \mathbf{v} \cdot \underline{\mathbf{E}} \mathbf{n} dS - \int_{\Omega} \underline{\mathbf{E}} : \underline{\mathbf{D}} dV$$

Jeśli odejmiemy otrzymaną równość od równości całkowej opisującej bilans energii całkowitej, to otrzymamy równość opisującą zmiany energii wewnętrznej płynu, a mianowicie

$$\left. \frac{d}{dt} \int_{\Omega} \rho u dV \right|_{\text{produkcja}} = \int_{\Omega} \rho \gamma_h dV + \int_{\partial\Omega} \lambda \nabla T \cdot \mathbf{n} dS + \int_{\Omega} \underline{\mathbf{E}} : \underline{\mathbf{D}} dV$$

Zauważmy, że oba równania bilansowe zawierają ten sam składnik

$$\mathfrak{T} := \int_{\Omega} \underline{\mathbf{E}} : \underline{\mathbf{D}} dV$$

ale z przeciwnym znakiem! Składnik ten opisuje zatem transfer energii mechanicznej w energię wewnętrzną (i odwrotnie).

Przyjrzyjmy się bliżej temu składnikowi. Pamiętajmy, że dla płynu newtonowskiego mamy związek reologiczny

$$\mathbf{E}_{ij} = \left[-p + \left(\zeta - \frac{2}{3} \mu \right) \frac{\partial}{\partial x_k} v_k \right] \delta_{ij} + 2\mu D_{ij}$$

Obliczmy zatem iloczyn skalarny tenora naprężeń i tensora prędkości deformacji ...

$$\begin{aligned} \mathbf{E} : \mathbf{D} &= E_{ij} D_{ij} = -p \delta_{ij} D_{ij} + \left(\zeta - \frac{2}{3} \mu \right) \frac{\partial}{\partial x_k} v_k \delta_{ij} D_{ij} + 2\mu D_{ij} D_{ij} = \\ &= -p D_{ii} + \left(\zeta - \frac{2}{3} \mu \right) \frac{\partial}{\partial x_k} v_k D_{ii} + 2\mu D_{ij} D_{ij} = \\ &= \underbrace{-p \nabla \cdot \mathbf{v}}_{\substack{>0 \text{ jeżeli } \nabla \cdot \mathbf{v} < 0 \text{ (kompresja)} \\ <0 \text{ jeżeli } \nabla \cdot \mathbf{v} > 0 \text{ (ekspansja)}}} + \underbrace{\left(\zeta - \frac{2}{3} \mu \right) (\nabla \cdot \mathbf{v})^2 + 2\mu \overbrace{\mathbf{D} : \mathbf{D}}^{=tr \mathbf{D}^2}}}_{\text{część określona dodatnio}} \end{aligned}$$

Składnik „transferu energii” może być zatem zapisany wzorem

$$\int_{\Omega} \mathbf{E} : \mathbf{D} dV = \underbrace{-\int_{\Omega} p \nabla \cdot \mathbf{v} dV}_{\substack{\text{wewn.} \Rightarrow \text{kinet. gdy } < 0 \\ \text{kinet.} \Rightarrow \text{wewn. gdy } > 0}} + \underbrace{\left(\zeta - \frac{2}{3} \mu \right) \int_{\Omega} (\nabla \cdot \mathbf{v})^2 dV + 2\mu \int_{\Omega} \mathbf{D} : \mathbf{D} dV}_{\text{nieodwracalna zamiana energii mechanicznej na energię wewnętrzną z powodu istnienia lepkości}}$$

Dla przepływów nieściśliwych $\nabla \cdot \mathbf{v} = 0$ i wówczas

$$\int_{\Omega} \mathbf{E} : \mathbf{D} dV = 2\mu \int_{\Omega} \mathbf{D} : \mathbf{D} dV = \mu \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial x_j} v_i \left(\frac{\partial}{\partial x_j} v_i + \frac{\partial}{\partial x_i} v_j \right) dV \equiv \mathcal{R}$$

Wielkość \mathcal{R} nazywamy dyssypacją energii. Jak widać z powyższego zapisu dyssypacja energii w przepływie jest opisana ilościowo **polem gęstości dyssypacji r** równym

$$r = 2\nu \mathbf{D} : \mathbf{D}$$

Ma miejsce równość $\mathcal{R} = \rho \int_{\Omega} r dV$. Jednostką pola r jest $[\text{m}^2/\text{s}^3]$.

CAŁKA PIERWSZA RÓWNANIA ENERGII

Jeżeli płyn jest płynem idealnym (brak lepkości i przewodnictwa ciepła) to można wyznaczyć **całkę pierwszą równania energii**. Wyprowadzenie tego wyniku przypomina sposób wyprowadzenia całki Bernoulliego (która jest całką pierwszą równania ruchu).

Przyjmijmy następujące założenia:

1. Ruch płynu jest ustalony (stacjonarny),
2. Pole sił objętościowych jest potencjalne, czyli $\mathbf{f} = \nabla\Phi$.

UWAGA: tym razem nie zakładamy barotropowości płynu!

Zapiszmy różniczkowe równanie energii dla omawianego przypadku. Ma ono postać

$$\rho \frac{D}{Dt} \left(u + \frac{1}{2} v^2 \right) = -\nabla \cdot (p \mathbf{v}) + \rho \mathbf{f} \cdot \mathbf{v}$$

lub – po rozpisaniu składnika ciśnieniowego

$$\rho \frac{D}{Dt} \left(u + \frac{1}{2} v^2 \right) = -p \nabla \cdot \mathbf{v} - \mathbf{v} \cdot \nabla p + \rho \mathbf{f} \cdot \mathbf{v}$$

Ponieważ pole sił objętościowych jest potencjalne to składnik opisujący moc rozwijaną przez te siły można przedstawić przy pomocy ich potencjału, a mianowicie

$$\rho \mathbf{f} \cdot \mathbf{v} = \rho \mathbf{v} \cdot \nabla \Phi = \rho (\partial_t \Phi + \mathbf{v} \cdot \nabla \Phi) = \rho \frac{D}{Dt} \Phi$$

$= 0$

Dalej, składnik ciśnieniowy można zapisać w formie

$$\mathbf{v} \cdot \nabla p = \partial_t p + \mathbf{v} \cdot \nabla p = \frac{D}{Dt} p$$

$= 0$

Wreszcie, z ogólnego równania zachowania masy

$$\frac{D}{Dt} \rho + \rho \nabla \cdot \mathbf{v} = 0$$

wynika, że

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = -\frac{1}{\rho} \frac{D}{Dt} \rho$$

Wykorzystując powyższe równości, możemy zapisać równanie energii w następujący sposób

$$\frac{D}{Dt} \left(u + \frac{1}{2} v^2 \right) = \underbrace{\frac{p}{\rho^2} \frac{D}{Dt} \rho - \frac{1}{\rho} \frac{D}{Dt} p}_{= -\frac{D}{Dt} (p/\rho)} + \frac{D}{Dt} \Phi$$

czyli

$$\frac{D}{Dt} \left(\underbrace{u + p/\rho}_{=i} + \frac{1}{2} v^2 - \Phi \right) = 0$$

gdzie wielkość $i = u + p/\rho$ jest **entalpią właściwą**, tj. odniesioną do jednostki masy płynu.

Stwierdzamy zatem, że prawdziwa jest równość $\frac{D}{Dt} (i + \frac{1}{2} v^2 - \Phi) = 0$

mówiąca, że wyrażenie w nawiasie jest stałe wzdłuż trajektorii dowolnego elementu płynu.

Pamiętamy, że w ruchu stacjonarnym trajektorie są tożsame z liniami prądu. Wynika stąd, że wzdłuż dowolnej linii prądu wyrażenie w nawiasie jest stałe

$$i + \frac{1}{2} v^2 - \Phi = C_e = \text{const}$$

W szczególności, dla gazy Clapeyrona ma miejsce zależność $i = c_p T$, a zatem stała wzdłuż linii prądu jest wartość wyrażenia (**energii całkowitej**)

$$c_p T + \frac{1}{2} v^2 - \Phi = \text{const} \quad , \quad c_p = \frac{\kappa}{\kappa - 1} R \quad , \quad \kappa = \frac{c_p}{c_v}$$

Podobnie jak w przypadku całki Bernoulliego, **stała energii** C_e może przyjmować różną wartość dla różnych linii prądu. Jeśli jednak dla każdej linii prądu wartość C_e jest ta sama, to mówimy, że przepływ jest **homoenergetyczny**.

Wiemy, że jeśli przepływ jest (dodatkowo) barotropowy to na każdej linii prądu

$$P + \frac{1}{2} v^2 - \Phi = C_B = \text{const}$$

Wówczas entalpia płynu i funkcja ciśnienia różnią się o stałą addytywną.

$$i - P = C_e - C_B = \text{const}$$

W **przypadku nieściśliwym** powyższy fakt pozwala zdefiniować entalpię jako p / ρ .