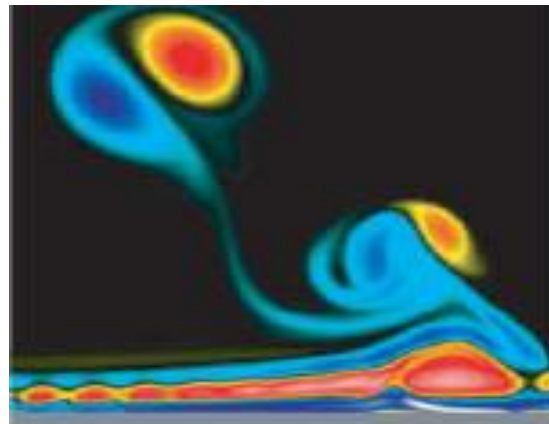


WYKŁAD 10

RÓWNANIE NAVIERA – STOKESA



KAPITAŁ LUDZKI
NARODOWA STRATEGIA SPÓJNOŚCI

UNIA EUROPEJSKA
EUROPEJSKI
FUNDUSZ SPOŁECZNY



WYPROWADZENIE RÓWNANIE RUCHU DLA PŁYNU NEWTONA

Wychodzimy z równania Cauchy'ego. Przypomnijmy to równanie dla składowych

$$\rho \frac{dv_k}{dt} = \rho F_k + \frac{\partial T_{ik}}{\partial x_k}$$

i tensor naprężenia dla płynu Newtona

$$T_{ik} = -p \delta_{ik} + \mu \left(\frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} \right) + \beta \delta_{ik} \left(\frac{\partial v_l}{\partial x_l} \right)$$

Wstawmy definicję tensora do równania Cauchy'go. Dostaniemy wtedy :

$$\rho \frac{dv_k}{dt} = \rho F_k + \mu \Delta v_k + (\mu + \beta) \frac{\partial}{\partial x_k} (\operatorname{div} \vec{v})$$

Dla gazu, którego cząsteczki mają właściwości zderzeniowe kulek sprężystych, suma lepkości dynamicznej i objętościowej jest równa:

$$\mu + \beta = \frac{\mu}{3}$$

Dla gazu o niesymetrycznych własnościach zderzeniowych:

$$\mu + \beta = \frac{\mu}{3} + \mu'$$

← druga lepkość

RÓWNANIA NAVIERA - STOKESA

Biorąc pod uwagę powyższe informacje dostaniemy trzy równania ruchu dla płynu Newtona zwane równaniami Naviera – Stokesa.

Postać równań dla składowych $k=1,2,3$:

$$\rho \frac{dv_k}{dt} = \rho F_k - \frac{\partial p}{\partial x_k} + \mu \Delta v_k + \left(\frac{\mu}{3} + \mu' \right) \frac{\partial}{\partial x_k} \left(\frac{\partial v_i}{\partial x_i} \right)$$

Forma wektorowa:

! ●

$$\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = \rho \vec{F} - \text{grad } p + \underbrace{\mu \Delta \vec{v} + \left(\frac{\mu}{3} + \mu' \right) \text{grad } \text{div } \vec{v}}_{\text{siły wynikające z lepkości}}$$

przyspieszenie pole sił zewnętrznych siły wynikające z ciśnienia siły wynikające z lepkości

Równania Naviera - Stokesa są równaniami ruchu. Wiążą one pole przyspieszeń z polem sił zewnętrznych, polem sił ciśnieniowych i siłami wynikającymi z lepkości.

**Zawierają trzy pola: wektorowe pole prędkości i dwa pola skalarne
- ciśnienia i masy właściwej, czyli pięć niewiadomych:**

Aby znaleźć rozwiązania równań Naviera – Stokesa trzeba dołączyć:

- **Równanie ciągłości**
- **Równanie energii wraz z określeniem energii wewnętrznej i wektora strumienia ciepła oraz pomocnicze związki opisujące lepkości, itp.,**
- **Warunek początkowy na pole prędkości**
- **Prędkość brzegową, określoną tak, by dawała zbilansowaną masę.**

TRUDNOŚCI WYNIKAJĄCE PRZY ROZWIĄZYWANIU RÓWNAŃ NAVIERA - STOKESA

Równanie N - S jest równaniem drugiego rzędu – potrzeba więcej danych granicznych niż dla równania Eulera

1

Aby uzyskać dobrą aproksymację rozwiązania równania N - S przy użyciu metod numerycznych trzeba wprowadzić wiele punktów dyskretyzacji

3

Równanie N - S jest równaniem o niewielkim współczynniku przy najwyższych pochodnych (lepkość μ jest dla wielu ważnych przypadków niewielka). Powoduje to niestateczność rozwiązania, czyli istotną zmianę rozwiązania przy niewielkiej zmianie danych

2



UPROSZCZENIE RÓWNIANIA NAVIERA – STOKESA DLA CIECZY

Gęstość jest stała – $\rho = \text{const}$

Równanie ciągłości

$$\text{div } \vec{v} = 0$$

Równanie N - S

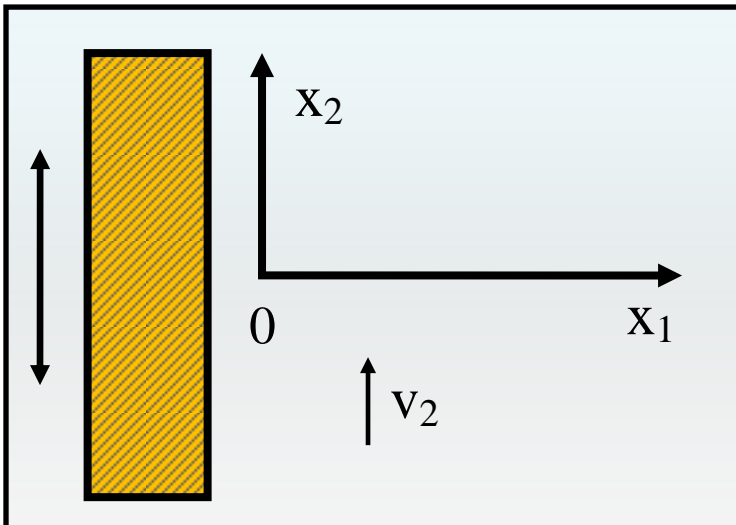
$$\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = \rho \vec{F} - \text{grad } p + \mu \Delta \vec{v}$$

+ warunki początkowe i brzegowe.

Dla szczególnie prostych kształtów obszaru ruchu i przy wielu założeniach dotyczących kinematyki równania N – S można rozwiązać analitycznie

PRZYKŁAD 1

Drgająca wzdłużnie płyta w nieograniczonym zbiorniku wypełnionym cieczą. Płyta wykonuje ruch w kierunku $0x_2$.



Pole prędkości ma jedną niezerową składową: $v_2 = v_2(t, x_1)$.

Prędkość v_2 nie zależy od x_2 , bo wobec nieograniczoności płyty i zbiornika, dla każdego x_2 ruch jest taki sam.

Równanie ciągłości:

$$\operatorname{div} \vec{v} = \frac{\partial v_2}{\partial x_2} = 0, \quad \text{bo} \quad v_2 = v_2(t, x_1)$$

Równanie ruchu w kierunku $0x_2$:

$$\frac{\partial v_2}{\partial t} + \underbrace{v_1}_{=0} \frac{\partial v_2}{\partial x_1} + \underbrace{v_2}_{=0} \frac{\partial v_2}{\partial x_2} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_2} + \nu \Delta v_2$$

Po rozpisaniu laplasjanu i uproszczeniu otrzymamy:

$$\frac{\partial v_2}{\partial t} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_2} + \nu \frac{\partial^2 v_2}{\partial x_1^2}$$

Określmy ciśnienie. Z równania ruchu dla kierunku $0x_1$ wobec znikania v_1 pozostaje

$$0 = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_1}$$

Stąd $p = f(x_2)$ – nie zależy od x_1 .

Dla wielkich x_1 ciśnienie jest takie samo jak na powierzchni płyty. Ale dostatecznie daleko od miejsca wzbudzenia ruchu prędkość znika, a ciśnienie jest stałe:

$$f(x_2) = \text{const} \Rightarrow p = \text{const}$$

Równanie ruchu po uproszczeniu ma postać: $\frac{\partial v_2}{\partial t} = v \frac{\partial^2 v_2}{\partial x_1^2}$

Jeśli płyta drga harmonicznje to wtedy $v_2|_{x_1=0} = A e^{i\omega t}$

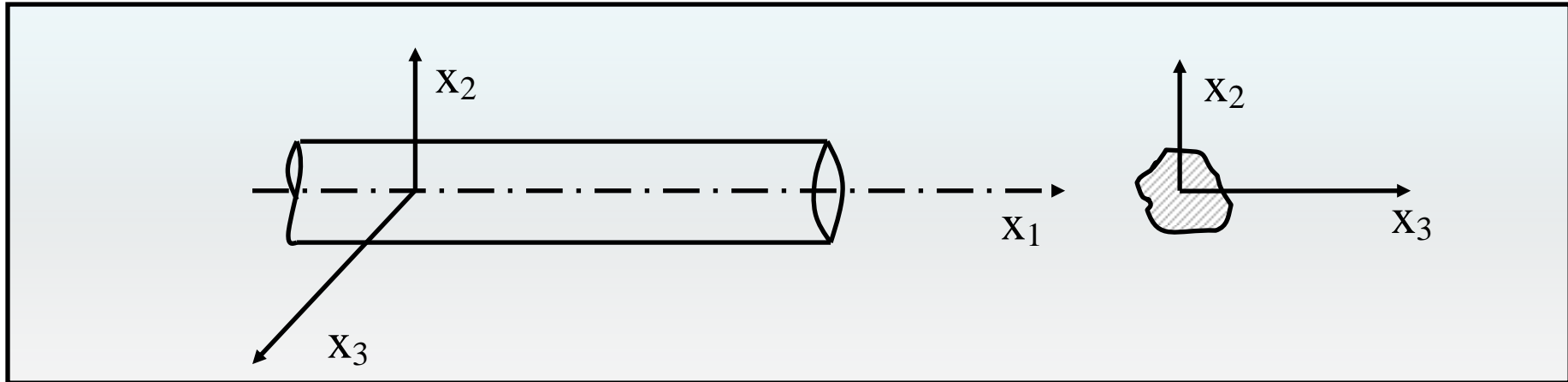
a daleko od płyty ruch zanika i $v_2|_{x_1 \rightarrow \infty} = 0$

Rozwiązaniem zadania jest:

$$v_2(t, x_1) = B e^{-\frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{\frac{\omega}{v}} x_1} e^{i \left(\omega t - \sqrt{\frac{\omega}{v}} \frac{x_1}{\sqrt{2}} \right)}$$

PRZYKŁAD 2

Ruch ustalony w nieskończenie długim przewodzie o niezmiennym przekroju.



Rura ma nieograniczoną długość, więc dla każdego x_1 ruch jest taki sam a pole prędkości nie zależy od x_1 .

Założmy też, że $v_2 = v_3 = 0$ i $v_1 = v_1(x_2, x_3)$

To równanie ruchu dla kierunku $0x_1$ ma postać:

$$\rho \left[\underset{\uparrow 0}{\frac{\partial v_1}{\partial t}} + v_1 \underset{\uparrow 0}{\frac{\partial v_1}{\partial x_1}} + v_2 \underset{\uparrow 0}{\frac{\partial v_1}{\partial x_2}} + v_3 \underset{\uparrow 0}{\frac{\partial v_1}{\partial x_3}} \right] = -\frac{\partial p}{\partial x_1} + \mu \left(\frac{\partial^2 v_1}{\partial x_2^2} + \frac{\partial^2 v_1}{\partial x_3^2} \right)$$

Dla pozostałych kierunków wobec znikania v_2 i v_3 mamy:

$$\frac{\partial p}{\partial x_2} = 0 \quad \text{i} \quad \frac{\partial p}{\partial x_3} = 0 \Rightarrow p = p(x_1)$$

Równanie ruchu upraszcza się do postaci:

$$\underbrace{\frac{dp(x_1)}{dx_1}}_{\substack{\downarrow \\ \text{zależy od } x_1}} = \mu \underbrace{\left(\frac{\partial^2}{\partial x_2^2} + \frac{\partial^2}{\partial x_3^2} \right)}_{\substack{\downarrow \\ \text{zależy od } x_2 \text{ i } x_3}} v_1(x_2, x_3)$$

Wniosek: lewa strona musi mieć wartość niezależną od x_1 , czyli stałą!

Zatem:

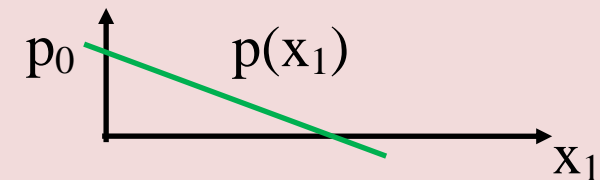
$$\frac{dp(x_1)}{dx_1} = -\gamma = \mu \left(\frac{\partial^2}{\partial x_2^2} + \frac{\partial^2}{\partial x_3^2} \right) v_1(x_2, x_3)$$

Ciśnienie:

$$p = p_0 - \gamma x_1$$



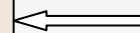
Jest liniową funkcją długości przewodu



Prędkość:

$$\Delta v_1 = -\frac{\gamma}{\mu}$$

$$v_1|_{\text{brzeg}} = 0$$

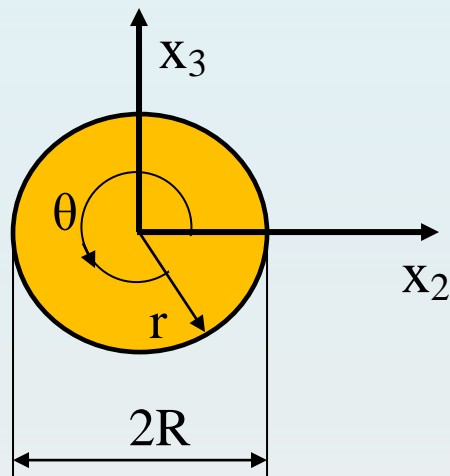


Zagadnienie Dirichleta



Wyraża warunek przylepienia cieczy do rury.

Dla przewodu kołowego:



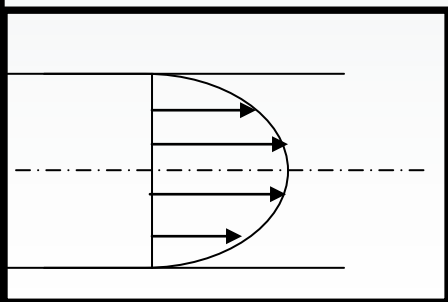
$$\Delta v_1 = \frac{1}{r} \frac{d}{dr} r \frac{d}{dr} v_1 = -\frac{\gamma}{\mu}$$
$$v_1|_{r=R} = 0$$

Rozwiązanie:

$$v_1 = -\frac{\gamma}{4\mu} r^2 + A \ln r + B$$

Ostatecznie

$A=0$ bo $r=0$ należy do obszaru ruchu,
 B wyznaczamy z warunku brzegowego



$$v_1 = -\frac{dp/dx_1}{4\mu} (R^2 - r^2)$$

Rozkład prędkości jest paraboliczny

